

# **Sisteme de operare avansate**

## **Android – Gestiunea memoriei**

**Student: Bucurica Mihai Ionut**

**Master : anul I , IISC**

## Cuprins

1. Introducere Android.....	3
1.1. Scurt istoric .....	3
1.2. Caracteristici Android .....	3
1.3. Software Development Kit .....	4
1.4. Versiuni Android.....	5
2. Memoria RAM si memoria ROM.....	6
2.1. Segmentarea.....	6
2.2. Paginarea.....	7
2.3. Paginarea segmentelor .....	9
3. Memory Management Unit- MMU.....	10
3.1. TLB.....	11
3.2. Memory access sequence(Secventa de acces la memorie).....	12
3.3. Pornirea si oprirea MMU. ....	12
3.4. MMU aborts .....	12
3.5. MMU fault checking .....	13
3.6. MMU- descriptorii .....	13
4. Dalvik Virtual Machine .....	13
4.1. Introducere.....	13
4.2. Dalvik Virtual Machine.....	14
4.3. Procesele in Android.....	14
5. Bibliografie .....	15

# 1. Introducere Android

## 1.1. Scurt istoric

Android este o platformă software și un sistem de operare pentru dispozitive și telefoane mobile bazată pe nucleul Linux, dezvoltată inițial de compania Google, iar mai târziu de consorțiul comercial Open Handset Alliance. Android permite dezvoltatorilor să scrie cod gestionat în limbajul Java, controlând dispozitivul prin intermediul bibliotecilor Java dezvoltate de Google.

Lansarea platformei Android la 5 noiembrie 2007 a fost anunțată prin fondarea Open Handset Alliance, un consorțiu de 48 de companii de hardware, software și de telecomunicații, consacrat dezvoltării de standarde deschise pentru dispozitive mobile. Google a lansat cea mai mare parte a codului Android sub licența Apache, o licență de tip free-software și open source. La 5 noiembrie 2007 a fost făcut public Open Handset Alliance, un consorțiu incluzând Google, HTC, Intel, Motorola, Qualcomm, T-Mobile, Sprint Nextel și Nvidia, cu scopul de a dezvolta standarde deschise pentru dispozitive mobile. Odată cu formarea Open Handset Alliance, OHA a dezvăluit de asemenea primul său produs, Android, o platformă pentru dispozitive mobile construită pe nucleul Linux, versiunea 2.6.

La 9 decembrie 2008, a fost anunțat că 14 noi membri au aderat la proiectul Android, incluzând: Sony Ericsson, Vodafone Group Plc, ARM Holdings Plc, Asustek Computer Inc, Toshiba Corp și Garmin Ltd.

Începând cu 21 octombrie 2008, Android a fost disponibil ca Open Source. Google a deschis întregul cod sursă (inclusiv suportul pentru rețea și telefonie), care anterior era indisponibil, sub licența Apache. Sub licența Apache producătorii sunt liberi să adauge extensii proprietare, fără a le face disponibile comunității open source. În timp ce contribuțiile Google la această platformă se așteaptă să rămână open source, numărul versiunilor derivate ar putea exploda, folosind o varietate de licențe.

## 1.2. Caracteristici Android

<b>Configurații dispozitive:</b>	Platforma este adaptabilă la configurații mai mari, VGA, biblioteci grafice 2D, biblioteci grafice 3D bazate pe specificația <b>OpenGL ES 1.0</b> și configurații tradiționale smartphone.
<b>Stocare de date</b>	Software-ul de baze de date <b>SQLite</b> este utilizat în scopul stocării datelor
<b>Conectivitate</b>	Android suportă tehnologii de conectivitate incluzând GSM/EDGE, CDMA, EV-DO, UMTS, Bluetooth și Wi-Fi.
<b>Mesagerie instant</b>	SMS și MMS sunt formele de mesagerie instant disponibile, inclusiv conversații de mesaje text.
<b>Navigatorul de web</b>	Navigatorul de web disponibil în Android este bazat pe platforma de aplicații open source WebKit.

<b>Mașina virtuală Dalvik</b>	Software-ul scris în Java poate fi compilat în cod mașină Dalvik și executat de mașina virtuală Dalvik, care este o implementare specializată de mașină virtuală concepută pentru utilizarea în dispozitivele mobile, deși teoretic nu este o Mașină Virtuală Java standard.
<b>Suport media</b>	Android acceptă următoarele formate media audio/video/imagini: MPEG-4, H.264, MP3, AAC, OGG, AMR, JPEG, PNG, GIF.
<b>Suport hardware adițional</b>	Android poate utiliza camere video/foto, touchscreen, GPS, accelerometru, și grafică accelerată 3D.
<b>Mediu de dezvoltare</b>	Include un emulator de dispozitive, unelte de depanare, profilare de memorie și de performanță, un plug-in pentru mediul de dezvoltare Eclipse.
<b>Piața Android</b>	Similar cu App Store-ul de pe iPhone, Piața Android este un catalog de aplicații care pot fi descărcate și instalate pe hardware-ul țintă prin comunicație fără fir, fără a se utiliza un PC. Inițial au fost acceptate doar aplicații gratuite. Aplicații contra cost sunt disponibile pe Piața Android începând cu 19 februarie 2009
<b>Multi-touch</b>	Android are suport nativ pentru multi-touch, dar această funcționalitate este dezactivată (posibil pentru a se evita încălcarea brevetelor Apple pe tehnologia touch-screen). O modificare neoficială, care permite multi-touch a fost dezvoltată

### *1.3. Software Development Kit*

SDK-ul Android include un set complet de instrumente de dezvoltare. Acestea includ un program de depanare, biblioteci, un emulator de dispozitiv, documentație, mostre de cod și tutoriale. Platformele de dezvoltare sprijinite în prezent includ calculatoare bazate pe x86 care rulează Linux (orice distribuție Linux desktop modernă), Mac OS X 10.4.8 sau mai recent, Windows XP, Vista, 7 sau 8. Cerințele includ, de asemenea, Java Development Kit, Apache Ant, și Python 2.2 sau o versiune ulterioară.

Mediul de dezvoltare (IDE) suportat oficial este Eclipse (3.2 sau mai recent), utilizând plug-in-ul Android Development Tools (ADT), deși dezvoltatorii pot folosi orice editor de text pentru a edita fișiere XML și Java și apoi să utilizeze unelte din linia de comandă pentru a crea, să construi și depana aplicații Android.

La 18 august 2008, a fost lansat Android SDK 0.9 beta. Această versiune oferă un API actualizată și extinsă, instrumente de dezvoltare îmbunătățite și un design actualizat pentru ecranul de bază. Instrucțiuni detaliate pentru actualizare sunt disponibile pentru cei care lucrează deja cu o versiune anterioară.

La 23 septembrie 2008 a fost lansat SDK-ul Android 1.0. Conform documentației de lansare, includea "în principal remedii pentru probleme, deși au fost adăugate unele capacități mai puțin semnificative". Includea, de asemenea, câteva modificări ale API-ului față de versiunea 0.9.

Pe 9 martie 2009, Google a lansat versiunea 1.1 pentru telefonul Android Dev. Deși există câteva actualizări estetice, câteva actualizări cruciale includ suport pentru "căutare prin voce, aplicații contra cost, remedii pentru ceasul cu alarmă, remediu pentru blocarea la trimiterea gmail, notificări de poștă electronică și intervale de îmborsărire, iar acum hartile afișează evaluări de firme". Un alt update important este că telefoanele Dev pot acum accesa aplicații plătite și dezvoltatorii le pot vedea acum pe Piața Android.

#### *1.4. Versiuni Android*

Versiunile Android in ordine cronologica:

- Android beta , 5 noiembrie 2007
- Android 1.0 , 23 septembrie 2008
- Android 1.1 , 9 februarie 2009
- Android 1.5 – Cupcake, 30 aprilie 2009
- Android 1.6 – Donut , 15 septembrie 2009
- Android 2.0 /2.1 – Eclair, 26 octombrie 2009
- Android 2.2.x - Froyo, 20 mai 2010
- Android 2.3.x – Gingerbread, 6 decembrie 2010
- Android 3.x – Honeycomb, 22 februarie 2011
- Android 4.0.x – Ice Cream Sandwich , 19 octombrie 2011
- Android 4.1 – Jelly Bean, 27 iunie 2012
- Android 4.2 – Jelly Bean , 13 noiembrie 2012

## 2. Memoria RAM si memoria ROM

Legatura dintre CPU si memorie se realizeaza prin 3 magistrale:

- Magistrala de adrese ADRBUS;
- Magistrala de date DATABUS;
- Magistrala de control CONTROLBUS;

Magistrala de adrese este unidirectionala, cea de date este bidirectionala, iar cea de control contine linii de comanda si informatie de stare. In general, ca la orice calculator, citirea si scrierea memoriei se face paralel, deci se scrie sau se citeste un cuvânt pe  $m$  biti. Adresarea memoriei se face prin magistrala de adrese si se presupune ca aceasta magistrala are  $n$  linii. Atunci când latimea cuvântului memorie nu este suficienta pentru reprezentarea datei, atunci se vor utiliza mai multe locatii consecutive. Dacă de exemplu, o dată se reprezintă pe două cuvinte în memorie (UIA), atunci pentru a reprezenta data, se va folosi prima locatie pentru reprezentarea cuvântului mai puțin semnificativ, iar locatia urmatoarea pentru cuvântul mai semnificativ (MSB). Procesoarele au facilitati de gestiune a memoriei. Operatiile de gestiune se refera la implementarea memoriei virtuale, protectia memoriei, etc.

Ca orice sistem de operare , Android are memorie ROM , unde sunt stocate toate informatiile sistemului de operare, si care nu se sterge niciodata si memorie RAM , unde sunt stocate date si care la restart se sterg.

La Android, dimensiunea minima a memorie ROM este de 95MB. Dacă se încearcă să se micșoreze această dimensiune sistemul poate deveni instabil și poate să intre într-o stare în care nu mai răspunde la comenzi.

### 2.1. Segmentarea

Segmentarea implică existența unei corespondențe între adresa logică bidimensională definită de utilizator ( numărul de segmente –  $s$  și deplasarea în cadrul segmentului –  $d$  ) și adresa fizică unidimensională ce îi este asociată în memorie. Această corespondență este realizată prin intermediul tabelii de segment care conține un număr de intrări egal cu numărul de segmente din programul respectiv. Fiecare intrare a tabelii conține informații despre adresa de bază a segmentului și despre dimensiunea acestuia și poate fi accesată prin folosirea ca index a numărului de segment. Dacă deplasarea precizată în cadrul adresei logice nu satisface relația  $0 < d < \text{dim}$ , sistemul de operare va fi sesizat printr-o “capcană” cu semnificația „încercare de adresare în afara segmentului”. Dacă însă deplasare se încadrează între limitele permise, valoarea ei se adaugă la valoarea adresei de bază a segmentului, formându-se astfel adresa din memoria fizică a cuvântului dorit ( se poate afirma deci, prin analogie, că tabela de segment este o colecție de perechi de regiștri bază/limită).

## Implementarea tabelii de segment

Soluțiile de implementare a tabelii de segment sunt asemănătoare celor folosite în cazul tabelii de pagină.

O primă variantă ( preferată pentru tabelele de segment de mici dimensiuni ) este utilizarea unor regiștri rapizi care să asigure o viteză de acces foarte mare și, eventual, efectuarea simultană a operațiilor de comparare a deplasării cu dimensiunea segmentului și respectiv a însumării deplasării cu adresa de bază a segmentului.

Atunci când programul este format dintr-un număr mare de segmente se preferă ca tabela de segment să fie păstrată în memorie. Pentru a putea fi accesată, se folosește un registru bază al tabelii segment ( RBTS ) și, deoarece programele nu conțin același număr de segmente, se utilizează în plus un registru lungime al tabelii de segment ( RLTS ). În acest caz, pentru fiecare adresă logică (  $s, d$  ) se verifică mai întâi corectitudinea numărului de segment (  $0 < s < RLTS$  ) și apoi se însumează numărul segmentului cu conținutul RBTS, rezultând astfel adresa din memorie a intrării tabelii de segment ce va fi citită. După aceea se procedează în mod obișnuit: se compară deplasarea cu dimensiunea segmentului și se calculează adresa fizică a cuvântului dorit ca sumă a deplasării și a adresei de bază a segmentului.

La fel ca și în cazul paginării, cea de-a doua variantă de implementare a tabelii de segment necesită două accese de memorie pentru o singură adresă logică, obligând sistemul de calcul să funcționeze de două ori mai încet. Soluționarea acestei probleme presupune folosirea unui set de regiștri asociativi în care să se păstreze cele mai recent utilizate intrări ale tabelii de segment.

## 2.2. *Paginarea*

Memoria RAM poate fi paginată. Ce înseamnă paginarea? Înseamnă ca sistemul de operare, în cazul nostru Android, împarte memoria în pagini (virtual). Acest lucru crește eficiența deoarece:

- Accesul la date se face foarte rapid: se știe exact din ce pagină să se aducă informația.
- Informația este structurată mai ușor.
- Paginile se pot actualiza dinamic pentru a ține în permanență datele necesare .

În cazul în care se încearcă accesul la o pagină care a fost în memoria RAM și nu mai este, apare eroarea de tipul : “page fault”. Eroarea de pagină apare când programul încearcă să acceseze o pagină virtuală care nu este prezentă în memoria fizică. Orice intrare în tabela de pagini are în componență un bit de absent/prezent (valid/invalid). El ține evidența paginilor din spațiul adreselor virtuale care sunt prezente în memoria fizică. Astfel, dacă acest bit are valoarea 0, înseamnă că pagină virtuală care îi corespunde intrării în tabelă nu se află în memoria fizică; o referință la această pagină va avea ca rezultat o capcană- eroarea de pagină.

## Politici de inlocuire

Pentru acesti algoritmi, fiecarui proces i se aloca un numar fix de pagini de memorie la inceperea executiei, el nesolicitand spatiu de memorie suplimentar mai tarziu.

- **Algoritmul lui Belady de inlocuire optima a paginilor (OPRA)**

Aceasta politica de inlocuire alege pentru eliminare cadrul care nu va fi folosit cea mai lunga perioada de timp (acela pentru care exista cel mai mare numar de instructiuni executate pana cand pagina noastra sa fie referita din nou). Pentru a implementa algoritmul ar trebui sa cunoastem numarul respectiv, ceea ce este imposibil in practica, neputand sa privim in viitor. De aici rezulta si inutilitatea sa intr-un sistem de operare real. Deorece, in teorie, acest algoritm reprezinta solutia optima, cu cea mai mica rata de erori (fault-rate), el este folosit ca un punct de reper pentru a masura performantele celorlalti algoritmi de inlocuire. Astfel, daca algoritmul lui Belady nu este cu mult superior ca performanta unui algoritm dat, se poate spune ca acesta din urma este destul de bun.

- **Random Replacement (Inlocuire Aleatoare)**

Dupa cum arata si numele, algoritmul alege pagina de eliminat in mod aleator, fiecare pagina avand sanse egale de a fi inlocuita. Astfel, nu mai trebuie sa tinem cont de sirul de referiri. Insa prezinta mari dezavantaje, ca natura sa imprezibila, aparitia unui numar mare de erori de pagina si a fenomenului de trashing, despre care se va discuta mai tarziu.

Drept urmare, s-a renuntat la folosirea sa inca din anii '60.

- **Algoritmul NRU (Not Recently Used- neutilizat recent)**

In acest algoritm un rol important il joaca bitii Referit/Modificat. Astfel, la inceperea unui proces, bitii R/M ai paginilor sale sunt resetati. La aparitia unei erori de pagina, bitul R(referit) este setat, se actualizeaza tabela de pagini si se restarteaza instructiunea. Pentru o modificare ulterioara asupra paginii respective, este setat bitul M. La un anumit interval de timp (o intrerupere de ceas, 20 ms), bitul R este resetat, pentru a tine evidenta paginilor care au fost referite recent. Folosindu-se de valorile bitilor R si M, algoritmul clasifica paginile din memorie in 4 categorii (clase):

- Clasa 0(R=0 -nereferita, M=0 - nemodificata);
- Clasa 1(R=0 -nereferita, M=1 - modificata);
- Clasa 2(R=1 -referita, M=0 - nemodificata);
- Clasa 3(R=1 -referita, M=1 - modificata);

Se observa ca in clasa 1 avem pagini nereferite, dar modificate. Acest lucru este posibil datorita resetarii periodice a bitului R, ceea ce muta o pagina din clasa 3 in clasa 1.

Algoritmul NRU alege pagina de inlocuit in mod aleator din cea mai joasa clasa ce contine elemente. Astfel este preferata o pagina din clasa 1 (care a fost modificata, dar nereferita recent) in dauna uneia din clasa 2 (nemodificata, insa folosita recent).

Ca avantaje, trebuie precizat ca acest algoritm este usor de implementat si inteles, oferind o adesea o performanta adecvata; un minus ar fi necesitatea parcurgerii bitilor R si M.

### **Algoritmul FIFO ( first in, first out)**

Acest algoritm este la fel de usor de implementat ca Random Replacement, insa, ca performanta, este cel mult la fel de bun. Functionarea sa se bazeaza pe mentinerea unei liste (o coada) a paginilor care se afla incarcate in memorie, cu proprietatea ca pagina incarcata de cel mai mult timp se afla pe prima pozitie, iar pagina incarcata cel mai recent pe ultima pozitie. La aparitia unei erori de pagina, se elimina pagina de pe prima pozitie, iar noua pagina se incarca la capatul cozii. Se poate observa ca pentru implementare este suficient un singur pointer

Cum nu exista nici un fel de informatie care sa ne indice daca pagina cea mai veche din memorie este una folosita sau nu, exista posibilitatea de a inlatura o pagina referita frecvent, cea ce reprezinta un minus pentru algoritm. Astfel, este folosit rar in practica in aceasta forma.

FIFO are o proprietate negativa: sufera de anomalia lui Belady. Acest lucru inseamna ca, la cresterea numarului de cadre de pagina, exista posibilitatea de crestere a numarului de erori de pagina.

- **Algoritmul LRU (Least Recently Used= Cel mai putin recent utilizat)**

Acest algoritm este o aproximare a algoritmului optimal al lui Belady; el porneste de la ideea ca paginile ce nu au mai fost folosite de mult timp au sanse mari sa nu fie folosite nici de acum inainte, de aceea ele capata prioritate cand apare o eroare de pagina si trebuie eliberat un cadru (se alege pagina care nu a mai fost referita de cel mai mult timp).

### *2.3. Paginarea segmentelor*

Atât paginarea cât și segmentarea au avantaje și dezavantaje. Acesta este motivul pentru care, uneori, s-a preferat combinarea celor două metode de gestionare a memoriei prezentate anterior.

Un exemplu în acest sens este și paginarea segmentelor, în cadrul căreia se folosește avantajul eliminării fragmentării externe oferit de către paginare ( pentru alocare poate fi folosit oricare dintre cadrele disponibile ). Deosebirea dintre această metodă și segmentare este aceea că intrarea tabelii de segment nu conține adresa de bază a segmentului ci adresa de bază a unei tabele de pagină asociată acestui segment. Segmentul este format dintr-un număr de pagini de

aceeași dimensiune. Deplasarea în cadrul segmentului se exprimă prin număr de pagină și deplasare în pagină. Cu numărul de pagină folosit ca index în tabela de pagină a segmentului, se obține numărul cadrului care, în final, se combină cu deplasarea în pagină și formează adresa fizică. Deoarece ultima pagină a fiecărui segment nu este întotdeauna complet ocupată, metoda introduce totuși o cantitate redusă de fragmentare externă ( în realitate, atunci când se lucrează cu tabele de segment de dimensiuni mari, mecanismul este ceva mai complicat ).

### 3. Memory Management Unit- MMU

MMU la Android funcționează cu sistemul de memorie cache pentru a controla accesul la și de la memoria externă. MMU controlează, de asemenea, traducerea adreselor virtuale în adrese fizice.

Procesorul ARM pune în aplicare un MMU ARMv6 de a furniza translatarea de adrese și permisiunea de acces și control pentru porturile de instrucțiuni și de date ale procesorului. MMU controlează hardware-ul de tabela de control care accesează tabelele de translatare în memoria principală. Un singur set de tabele de pagini cu două nivel stocate în memoria principală controlează conținutul de instruire și secundare de date *Translation Lookaside Buffers* (TLBs). Traducerea adresei fizice în adresa virtuală este pusă în TLB(Translation Lookaside Buffer).

Caracteristicile MMU sunt:

- Dimensiuni standard de mapare, ale domeniilor și scheme de protecție și acces.
- Dimensiunile de mapare sunt: 4KB, 64KB, 1MB, 16MB.
- Permișiunea de acces pentru secțiunile de 1 MB și 16 MB, sunt specificate pentru întreaga secțiune.
- aveți posibilitatea să specificați permisiuni de acces pentru 64KB pagini mari și paginile de 4KB mici separat pentru fiecare trimestru al paginii (aceste sferturi sunt numite subpagini)
- 16 domenii
- aveți posibilitatea să marcați intrările ca o cartografiere la nivel mondial, sau asociate cu un identificator specific spațiu cerere pentru a elimina cerința de bufeuri de TLB pe switch-uri cele mai multe context
- permisiunile de acces extinse pentru a permite supraveghetorului doar în citire și supervisor / utilizator read-only moduri de a fi în același timp sprijinite
- atribute regiune de memorie, pentru a marca paginile partajate de mai multe procesoare
- tabelul de pagină
- algoritmul de înlocuire Round-Robin

Arhitectura MMU a memoriei de sistem permite granulație fină de control al unui sistem de memorie. Acest lucru este controlat de un set de mapări virtuale la adresa fizică și proprietățile asociate memoriei deținute în cadrul uneia sau mai multor structuri cunoscute ca TLBs în cadrul MMU. Conținutul TLBs sunt gestionate prin intermediul „hardware translation lookups” dintr-un set de tabele de traducere în memorie.

Pentru a preveni necesitatea unei invalidări a TLB pe un context de comutare, puteți marca fiecare traducere de la adresa virtuală la cea fizică ca fiind asociată cu un spațiu aplicație special, sau ca la nivel global pentru toate spațiile de aplicații. Doar mapările globale și cele pentru spațiul de cerere curentă sunt activate în orice moment. Prin schimbarea *Application Space Identifier* (ASID) puteți modifica setul permis de mapări virtuale de adrese fizice.

### 3.1. TLB

TLB este o memorie de tip cache (foarte rapidă, care asigură în permanență procesorului datele de care are nevoie, pentru a evita pierderea timpului cu căutarea în memoria RAM) pe care MMU o utilizează pentru a îmbunătăți viteza de traducere a adreselor virtuale. TLB este implementat să semene cu un CAM (content-addressable memory – sau în traducere: conținut adresabil de memorie). Cheia de căutare CAM este adresa virtuală și rezultatul căutării este adresa fizică. Dacă adresa cerută este prezentă în TLB, atunci CAM returnează rezultatul imediat și adresa fizică căutată poate fi folosită pentru a accesa memoria. Dacă nu se găsește adresa, atunci se caută în toată memoria RAM (proces în care se pierde timp), și când se găsește se returnează adresa fizică, și se mapează și în TLB.

TLB are nu număr fix de sloturi care conțin intrări ale paginilor în tabel, care mapează adresa virtuală de adresa fizică. Memoria virtuală este cea care este văzută într-un proces. Acest spațiu virtual este împărțit în pagini de o anumită mărime. Putem spune că TLB este de fapt un cache al tabelului de pagini.

TLB se găsește între CPU și CPU cache, între CPU cache și memoria RAM, sau între nivelurile memoriei cache. Locul în care se găsește determină modul în care se face adresarea. Dacă cache-ul este adresat virtual atunci cererile sunt trimise direct de la CPU către cache, iar TLB este accesat doar în cazul unui “miss”. Dacă cache-ul este adresat fizic atunci CPU face o căutare în TLB și returnează adresa fizică care este trimisă la CPU.

### 3.2. *Memory access sequence (Secvența de acces la memorie)*

Cand procesorul genereaza un acces la memorie, MMU cauta maparea la adresa virtuala si tabela. Daca nu se gaseste, atunci MMU creeaza o mapare. Daca se gaseste maparea, atunci se verifica bitii de permisiune si de domeniu sa se verifice daca se poate acorda accesul. Daca nu se acorda permisiunea, MMU semnaleaza "memory abort". Fiecare intrare in TLB contine o adresa virtuala, o marime de pagina, o adresa fizica si un set de proprietati de memorie. Fiecare este marcat ca fiind asociat cu o aplicatie particulara sau cu mai multe. Registrul c13 in CP15 determina spatiul. O intrare TLB se potriveste daca bitii 31:N se potrivesc, unde N este  $\log_2$  din marimea paginii in header.

### 3.3. *Pornirea si oprirea MMU.*

Se poate opri si porni MMU modificand bitul c1 din CP15. Inainte de a porni MMU, trebuie:

- Programat toti registrii CP15 relevanti.
- Opri si invalida Cache-ul de instructiuni.
- Programa "*Translation Table Base si Domain Access Control Registers.*"
- Programa primul si al doilea nivel de descriptori.

### 3.4. *MMU aborts*

Mecanisme care pot cauza procesorului de a lua o exceptie din cauza unui acces de memorie sunt:

- **Debug abort:** Se detecteaza un breakpoint sau un watchpoint
- **MMU fault:** MMU detecteaza o restrictie si semnalizeaza procesorul.
- **External abort:** Memoria externa detecteaza un acces ilegal sau intrerupt la memorie.

Toate se incadreaza in genericul „aborts”. Daca o cerere de acces la memorie este anulata si este o instructiune de tip „fetch”, atunci se apeleaza exceptia „Prefetch”. Daca anularea este de tipul data access sau operatiune de mentenanta de cache atunci se apeleaza „Data Abort” si se inregistreaza eroarea in „Data Fault Status Register” pentru a se determina cauza erorii.

Erorile de memorie externa sunt cele care se intampla in memoria sistemului altele decat cele detectate de MMU. In general sunt foarte rare si sunt fatale procesului in desfasurare. Un exemplu de un astfel de eveniment este un bit de paritate care nu poate fi corectat in timpul ECC la o memorie structurata pe 2 nivele.

Erorile de memorie externe sunt definite ca cele care apar în sistemul de memorie, altele decât cele care sunt detectate de un MMU. Erorile de memorie externe sunt de așteptat să fie extrem de rare și sunt susceptibile de a fi fatal pentru procesul de funcționare. Un exemplu de eveniment care poate provoca o eroare de memorie extern este o paritate nerectificabile sau eșecul ECC pe o nivelul doi de memorie structură.

### *3.5.MMU fault checking*

În timpul prelucrării de o secțiune sau pagină, MMU se comporta diferit, pentru că face verificarea defectelor.MMU generează patru tipuri de defecte:

- Defect de aliniament
- Defect de translatare
- Defect de acces la flag
- Defect de domeniu
- Defect de permisiune

Erorile care sunt detectate de catre MMU sunt tratate inainte de orice altfel de defect sau eroare. Verificarea de erori de aliniament poate fi oprita sau pornita modificand bitul A din Registrul de Control.De asemenea este independent de faptul ca MMU este oprit sau pornit. Celelalte erori sunt tratate doar cand MMU este pornit. Mecanismul de control de acces al MMU detecteaza conditiile care produc aceste erori. Daca o eroare este detectata ca rezultat al accesului la memorie, MMU anuleaza accesul si semnaleaza procesorului acest lucru. MMU retine statusul si informatie despre adresa.

### *3.6.MMU- descriptorii*

Pentru a sprijini paginarea se utilizează un descriptor pe două niveluri de definiție. Descriptorul de primul nivel indică dacă accesul este la o secțiune sau într-o pagină de tabel. În cazul în care accesul este la un tabel pagină, se determina tipul si aduce un descriptor de nivel 2.

## 4. Dalvik Virtual Machine

### *4.1. Introducere*

Managementul memoriei si al procesorului in Android este un pic diferit. Android foloseste propria masina virtuala si propriul “run-time” pentru a gestiona aplicatiile de memorie. De asemenea gestioneaza si timpul de viata al proceselor. Android asigura raspunsul aplicatiilor prin oprind procese care nu mai sunt necesare pentru a face rost de resurse pentru aplicatiile cu prioritate mai ridicata.

Fiecare proces ruleaza intr-un proces separat cu o instanta Dalvik unica. Dalvik si “run-time-ul” Androidului sunt cap de lista al kernelurilor Linux care folosesc hardware low-level, incluzand drivere si managementul memoriei.

#### *4.2. Dalvik Virtual Machine*

Este o masina virtuala bazata pe registrii, care a fost optimizata pentru a asigura ca un “device” poate rula mai multe instante cu succes in acelasi timp. Se bazeaza pe kernelul Linux pentru “threading” si managementul memoriei de nivel scazut. Asigura deasemenea siguranta, securitate si protectie a datelor. Toate hardware Android folosesc Dalvik ca nivel de mijloc. Folosind o masina virtuala pentru a gazdui executarea aplicatiilor, dezvoltatorii au un nivel de abstractizare care asigura ca nu trebuie sa isi faca griji de o implementare particulara a vreunui hardware.

Masina virtuala Dalvik utilizeaza fisiere executabile care au un format optimizat pentru a asigura cerinta minima la memorie. Executabilele de tip .dex sunt create prin transformarea limbajului Java de catre SDK.

#### *4.3. Procesele in Android*

Ordinea in care procesele sunt oprite si distruse este determinata de prioritatea aplicatiilor hostate. Prioritatea unei aplicatii este egala cu prioritatea componentei care ruleaza serviciul.

Daca doua aplicatii au acelasi grad de prioritate, procesul care a fost la un nivel de prioritate mai mica o perioada mai indelungata va fi distrus primul. Nivelul de prioritate este deasemenea afectat de dependintele inter-proces. Daca o aplicatie are dependinte la un anumit serviciu , atunci aceea aplicatie va avea cel putin nivelul de prioritate ca serviciul pe care il determina.

Toate procesele vor ramane in memorie pana cand sistemul decide ca trebuie sterse pentru a face loc altor aplicatii.

Tipul proceselor:

- 1. Active Processes** – sunt cele care gazduiesc aplicatii cu componente care interactioneaza la acel moment cu utilizatorul. Aceste procese sunt cele pe care Android incearca sa le faca cat mai “responsive” . In general sunt foarte putine aceste procese si vor fi distruse ultimele.
- 2. Visible Processes** – sunt inactive , dar care gazduiesc activitatile vizibile.
- 3. Started Service Processes** – sunt procese care gazduiesc servicii care au inceput. Serviciile suporta procesele care ruleaza dar care nu sunt vizibile in interfata. Pentru ca serviciile nu interactioneaza in mod direct cu utilizatorul, au un nivel de prioritate mai scazut, dar sunt inca vazute ca fiind esentiale.

4. **Background Processes** – sunt procese care gazduiesc activitati care nu sunt vizibile si nici nu folosesc vreun serviciu. In general sunt in numar mare, si pot fi cu usurinta distruse de sistem.
5. **Empty Processe** - sunt procese retinute in memorie pentru a optimiza performantele globale.

## 5. Bibliografie

- [1] <http://infocenter.arm.com/help/topic/com.arm.doc.ddi0211i/DDI0211.pdf>
- [2] <http://source.android.com/tech/debugging/native-memory.html>
- [3] <http://mobworld.wordpress.com/2010/07/05/memory-management-in-android/>
- [4] <http://support.google.com/android/bin/answer.py?hl=en&answer=168609>
- [5] [http://en.wikipedia.org/wiki/Page\\_replacement\\_algorithm](http://en.wikipedia.org/wiki/Page_replacement_algorithm)
- [6] <http://en.wikipedia.org/wiki/Paging>
- [7] [http://www.elcom.pub.ro/discipline/amp2/curs/Elemente%20de%20gestiune%20a%20memoriei\\_1\\_s.pdf](http://www.elcom.pub.ro/discipline/amp2/curs/Elemente%20de%20gestiune%20a%20memoriei_1_s.pdf)